[15:06, 29.12.2018] Kolpa: Neden kablosuz yönlendirici? Bizim durumumuzda 4 Pi'ye sahip olacağız ve hepsi ethernet kabloları ile bağlanacak. Buna USB wifi antenleri eklersek, OS'yi hangisine bir IP adresi ataması gerektiği konusunda karıştırır. Mümkün olan en iyi senaryo, tüm Pi'lerle kolayca iletişim kurmamı sağlayan tek bir WiFi erişim noktasına sahip olmak. Kablosuz yönlendirici bunu yapmamı sağlıyor. Bunun ek bir masraf olduğunu biliyorum, ama buna değer olduğunu gördüm ve diğer projelerde de kullanmaya başladım.

Alternatif olarak, her Pi'ye bir USB WiFi donanım kilidi yerleştirebilir ve kablosuz ağınıza katılmak için her biri için ağ yapılandırmasını ayarlayabilirsiniz. Bunun nasıl yapılacağı hakkında bilgi için buraya gidin . Ancak bu eğitimde bu tür bir kurulumu tartışmayacağım. Afedersiniz. Tür. Pek sayılmaz.

[15:09, 29.12.2018] Kolpa: NOT: WiFi yönlendiriciyi burada önerildiği gibi kullanmıyorsanız, ağınızı mevcut IP adresleri için kontrol etmeniz ve zaten başka bir cihaz tarafından kullanılmakta olan bir Pi'ye IP adresi atamadığınızdan emin olmanız gerekir. Google, bunun nasıl yapılacağını bulmak için “IP'yi tara nmap kiralıyor”. 'Nmap' adında bir komut satırı aracı yüklemenizi gerektirir.

cmake -D CMAKE\_BUILD\_TYPE=RELEASE \

-D CMAKE\_INSTALL\_PREFIX=/usr/local \

-D BUILD\_opencv\_java=OFF \

-D BUILD\_opencv\_python2=OFF \

-D BUILD\_opencv\_python3=ON \

-D PYTHON\_DEFAULT\_EXECUTABLE=$(which python3) \

-D INSTALL\_C\_EXAMPLES=OFF \

-D INSTALL\_PYTHON\_EXAMPLES=ON \

-D BUILD\_EXAMPLES=ON\

-D OPENCV\_EXTRA\_MODULES\_PATH=~/opencv\_contrib-3.4.0/modules \

-D WITH\_CUDA=OFF \

-D BUILD\_TESTS=OFF \

-D BUILD\_PERF\_TESTS= OFF ..